

高所作業車用上部衝突防止 超音波センサー

パノラマHL

パノラマHLは高所作業車のバスケットが上昇する際に、構造物との衝突を未然に防ぐための装置です。超音波センサーの検知エリア内に障害物が入ると、電子音により警告を発して、運転者に注意を促します。

検知距離
(1m・1.5m・2m切替)



■ 商品構成



■ 設置例



6512

センサー	反射式超音波センサー (検知距離2m以内)
使用電源	コントローラ : DC12V/24V 兼用
検知距離	電子音切替 (音響調節不可) ※外部有電圧出力DC (電源電圧と同圧)

■ オプション (別売)



No.	項目	数量	仕様	備考
1	コントローラ	1台	W75mm×H50mm×D125mm	マグネット付
2	センサー	1台	ケーブル長5m (クリップ式)	※2台目はオプション
3	電源接続用ケーブル	1本	ケーブル長2m (高所作業車より電源供給)	
4	外部出力ケーブル	1本	4芯 (検知制御、外部出力)	外部出力DC
5	バッテリーユニット充電器	1式	ニッケル水素電池 (DC12V)	※オプション
6	外部出力回転灯	1台	LED (赤) φ45	※オプション

- コントローラはマグネット付きで、バスケット内側壁への着脱が容易です。
- センサーは、クリップで確実に固定してください。
- 用途に応じて検知距離の切替が可能です。(2m・1.5m・1m)
- コントローラは防塵・防滴構造です。

■ 特長

- ・超音波センサーにより上部構造物を検知し、衝突を未然に防止します。
- ・検知距離の設定を1m・1.5m・2mの3段階に切り替え可能です。
- ・超音波センサーの取り付け、取り外し、角度調整が簡単にできます。
- ・電子音は3段階に分かれており、設定した検知距離内に障害物が入ると「ビービー」・「ビッビッビッ」・「ビー」の音で残りの距離を判別できます。
- ・バスケット内のフットスイッチと連動させた場合、スイッチを踏むとセンサーが働きスイッチから足を離すとセンサーが停止します。

■ 使用方法

- ・センサーを適切な位置に取り付け、角度を調節します。
- ・コントローラを操作盤の上に設置します。
- ・外部出力ケーブルを、フットスイッチと連動した液点に接続します。
- ・通電の状態とセンサーの距離、電子音等を確認して作業を開始してください。

■ オプション

- ・検知状態を目視できるように、回転灯の取り付けも可能です。
- ・ニッケル水素電池の場合、1回の充電で約80時間使用できます。

検知時の電子音 (最大検知距離 2m・1.5m・1m 切替可能)

